

Le proximal de n points*

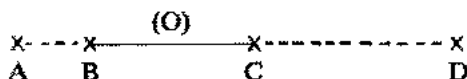
par E. EHRHART, Strasbourg

Quel est le point dont la somme des distances aux sommets d'un triangle est minimale ? Ce problème a déjà été traité par Torricelli, Cavalieri** et Fermat. Récemment une solution a paru dans le Bulletin de l'A.P.M.E.P.***. Elle révèle une curieuse discontinuité :

- si le triangle a un angle d'au moins 120° , son sommet est le point cherché O ;
- sinon il existe un point d'où l'on voit les côtés sous le même angle, et O est ce point.

Nous allons — élémentairement — résoudre le problème pour n points quelconques, distincts ou non, du plan ou de l'espace. Il est important en mathématiques appliquées ; il se pose par exemple quand on cherche la "meilleure" solution pour l'emplacement d'une école intercommunale ;

Dans toute la suite nous écartons implicitement le cas des points alignés, qui ne présente aucune difficulté. Retenons seulement que dans ce cas O est souvent indéterminé, sur un segment (O) . Pour 4 points par exemple :



Voici d'abord une liste de définitions, un peu ennuyeuse peut-être mais indispensable.

DEFINITIONS. On appelle *proximal de n points A_i* le point tel que sa distance moyenne $\frac{\sum r_i}{n}$ aux A_i soit minimale. On appelle *point de Torricelli* des A_i le point T (s'il existe) tel que la résultante des vecteurs unitaires visant de T vers les A_i soit nulle. Un *ovale* ou un *ovoïde* est une courbe ou une surface convexe fermée. Il est *lisse* s'il n'a pas de point anguleux ou

* Extrait d'une conférence faite à la Régionale de Strasbourg de l'A.P.M.E.P. en mai 1981.

** Cavalieri, *Exercitationes geometricae* (1647).

*** Jean de Bisci, *Quelques problèmes d'extremum* (décembre 1980). Voir aussi la note de J.M. Chevallier dans ce numéro, page 731.

conique. Dans le plan, nous appelons *focale** la courbe lieu des points dont la somme s des distances à n points fixes est constante. Dans l'espace, on définit de même la *surface focale*. Les points fixes sont ses *foyers*.

On désigne par s_0 le *minimum de s* pour n foyers donnés.

I. Tangente en un point d'une courbe focale.

Théorème 1.

1) La normale en un point d'une focale est la résultante \vec{R} des vecteurs unitaires visant de ce point vers les foyers.

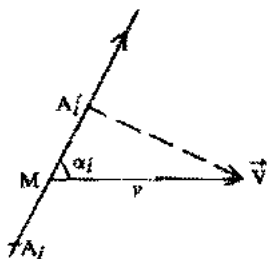
2) Si la focale passe par un foyer F , ce point est anguleux. La résultante \vec{R}' des vecteurs unitaires, visant de F vers les autres foyers, bissecte l'angle 2α des demi-tangentes en F et $\cos\alpha = \frac{1}{R'}$ ($\cos\alpha = \frac{k}{R'}$ pour un F multiple d'ordre k), où $R' = |\vec{R}'|$.

3) Pour $s = s_0$ la focale se réduit à un point. Pour n foyers donnés, il existe juste une focale-point O . Ou bien $R'_F < 1$ en un des foyers ($R'_F \leq k$ si F est d'ordre k), qui est alors O ; ou bien $\vec{R}'_M = 0$ pour un point M du plan, et alors ce point est O .

On pourrait démontrer ce théorème avec le gradient. Nous le ferons plus élémentairement par la cinématique.

1) Soit M le point qui décrit la focale de foyers A_i et \vec{MV} son vecteur vitesse. Projétons \vec{MV} en \vec{MA}_i sur l'axe dirigé par le vecteur \vec{A}_iM .

$$\text{Alors} \quad \overline{MA}_i = \frac{dA_iM}{dt} = v \cos\alpha_i.$$



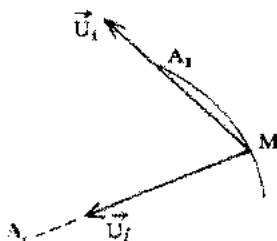
*Ne pas confondre avec les focales de Darboux en optique.

La constance de $\Sigma A_i M$ entraîne donc

$$\Sigma v \cos \alpha_i = 0 \quad \text{ou} \quad \Sigma \cos \alpha_i = 0.$$

Cette égalité exprime que la projection de \vec{R} sur \vec{MV} est nulle : \vec{R} est la normale en M.

2) Soient A_1 et M un foyer et un point quelconque situés sur la focale. Soient \vec{U}_i les vecteurs unitaires visant de M vers les foyers A_i et $\vec{R} = \vec{U}_1 + \sum_{i=2}^n \vec{U}_i$ leur résultante, normale à la courbe.



Quand M tend vers A_1 , \vec{U}_1 tend vers un vecteur unitaire tangent \vec{U} et $\sum_{i=2}^n \vec{U}_i$ tend vers \vec{R}' , de sorte que \vec{R} tend vers le vecteur $\vec{U} + \vec{R}'$, normal à la courbe en A_1 .

Par suite, \vec{i} désignant la demi-tangente opposée à \vec{U} ,

$$\vec{U} (\vec{U} + \vec{R}') = 1 - R' \cos(\vec{i}, \vec{R}') = 0$$

et

$$\cos(\vec{i}, \vec{R}') = \frac{1}{R'}.$$

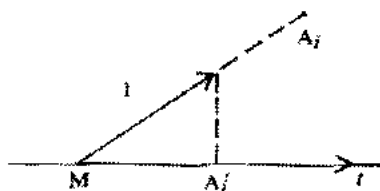
Si A_1 est un foyer d'ordre k , k vecteurs unitaires visent de M vers A_1 . La démonstration est alors analogue.

3) Par chaque point M du plan passe juste une focale de foyers A_i , car $\Sigma MA_i = s$ donne un s unique. Si cette focale se réduit à un point (on verra que cela arrive pour $s = s_0$), il n'y a en ce point ni tangente ni demi-tangentes. Or, d'après ce qui précède, cela ne peut se faire que si $\vec{R}_M = \vec{0}$, ou si M est un foyer F et si $R_f < 1$ ($R_f < k$ pour un foyer d'ordre k).

Théorème 2. *Toute focale est ovale. Elle est lisse si elle ne porte pas de foyer.*

Il est presque évident que la courbe est fermée. Pour démontrer qu'elle est convexe, il suffit de montrer qu'elle n'a pas de tangente double. Soit M un point quelconque d'une tangente orientée \vec{i} d'une focale

lisse de foyers A_i ($1 \leq i \leq n$). Projétons sur \vec{t} en $\overrightarrow{MA_i}$ le vecteur unitaire qui vise de M vers A_i . Quand M parcourt \vec{t} , $\overrightarrow{MA_i}$ décroît de 1 à -1 . Par suite $\Sigma \overrightarrow{MA_i}$, mesure algébrique de la projection sur \vec{t} de la résultante \vec{R} des vecteurs unitaires, s'annule pour juste une position de M : \vec{t} est tangente simple. Cela est encore vrai si A_i se trouve sur \vec{t} , car alors $\overrightarrow{MA_i}$ est égal à 1 ou à -1 suivant que M précède ou suit A_i . Le $\Sigma \overrightarrow{MA_i}$ ne peut donc s'annuler en deux points de \vec{t} .

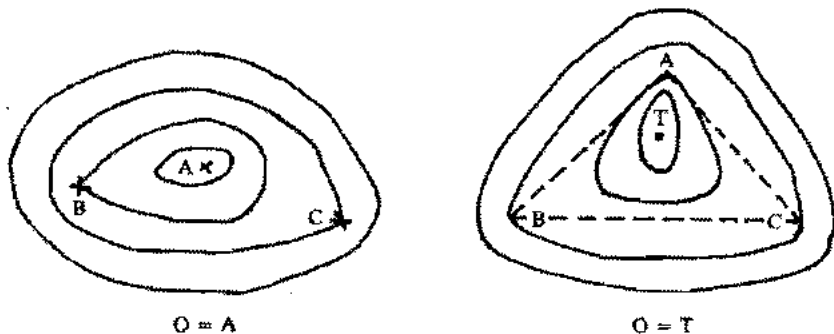


II. Le proximal de n points, du plan ou de l'espace.

Voici le résultat essentiel de cette note :

Théorème 3. *Il existe toujours juste un proximal O pour n points donnés A_i (non alignés) du plan ou de l'espace. Désignons par \vec{R}_i la résultante des vecteurs unitaires visant de l'un des A_i vers les autres. Ou bien $R_i < 1$ pour l'un des A_i ($R_i < k$ pour un A_i multiple d'ordre k), qui est alors O ; ou bien les A_i ont un point de Torricelli, et c'est lui qui est le proximal*.*

Remarque. Ce théorème s'applique sans doute quelle que soit la dimension de l'espace.



*La construction avec règle et compas du point de Torricelli de n points quelconques du plan est un problème ouvert, probablement impossible.

Soit r_i la distance d'un point M du plan à A_i . Si s varie, les focales de foyers A_i définies par $\sum r_i = s$ sont des ovales emboîtés, car deux de ces focales ne peuvent se couper. Quand s tend vers s_0 , la focale tend vers la focale-point O. Or on a vu que, ou bien O est un des A_i (si $R_i \leq 1$, ou si $R_i \leq k$ pour un A_i multiple), ou bien les A_i ont un point de Torricelli, et c'est lui qui est O.

Pour l'espace, le théorème 3 résulte de même de la proposition suivante, qu'on établit comme les théorèmes 1 et 2.

Théorème 4. *La normale en un point d'une surface focale est la résultante des vecteurs unitaires visant de ce point vers les foyers.*

Si la focale passe par un foyer F, ce point est conique. Le cône tangent en F est de révolution. Il a pour axe la résultante \vec{R}' des vecteurs unitaires visant de F vers les autres foyers, et sa demi-ouverture est donnée

par $\cos \alpha = \frac{1}{R'}$ (ou $\cos \alpha = \frac{k}{R'}$, si F est multiple d'ordre k).

Toute focale est un ovoïde, qui est lisse s'il ne porte pas de foyer.

III. Remarques de mécanique.

1) *Si le proximal O des A_i est attiré par ces points avec des forces égales, il reste en équilibre stable.* En effet, en un point d'une focale associée aux A_i , la résultante des forces est normale à l'ovale (ou à l'ovoïde) et dirigée vers l'intérieur. On peut matérialiser les attractions égales à l'aide de poids égaux attachés à un point par des fils (sauf en un A_i , car son attraction par lui-même n'est pas définie).

2) *La résultante \vec{R} des attractions unitaires exercées par les A_i sur un point du plan (ou de l'espace) crée un champ de forces. Ses lignes de forces concourent en O. Les focales associées aux A_i sont leurs trajectoires orthogonales (ou leurs surfaces orthogonales).*

3) *Si un point, astreint à se déplacer sans frottement sur une focale lisse, est soumis uniquement à des attractions unitaires par les foyers, son mouvement est uniforme, et sa trajectoire est une ligne géodésique si la focale est une surface.*